

EJERCICIOS DE ÁLGEBRA LINEAL

TEMA 2

APLICACIONES LINEALES

APLICACIONES LINEALES

1) Estudiar cuáles de las siguientes aplicaciones son lineales entre los espacios vectoriales dados:

a) $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ $f(x, y) = \begin{pmatrix} x+y \\ x-y \\ x \end{pmatrix}$

b) $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ $f(x) = \begin{pmatrix} -3x \\ 2x \end{pmatrix}$

c) $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ $f(x, y) = \begin{pmatrix} x+y \\ 1 \end{pmatrix}$

d) $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ $f(x, y) = x \cdot y$

e) $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ $f(x, y) = \begin{pmatrix} x \cos(\phi) - y \sin(\phi) \\ x \sin(\phi) + y \cos(\phi) \end{pmatrix}$ donde $0 \leq \phi \leq 2\pi$

f) $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ $f(x_1, \dots, x_n) = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n + 1 \end{pmatrix}$

g) $f: M_{n \times n}(\mathbb{R}) \rightarrow \{A \in M_{n \times n}(\mathbb{R}) / A = A^t\}$ $f(A) = \frac{1}{2}(A + A^t)$

h) $f: M_{2 \times 2}(\mathbb{R}) \rightarrow \{A \in M_{2 \times 2}(\mathbb{R}) / A = A^t\}$ $f(A) = A \cdot A^t$

i) $f: P_2(\mathbb{R}) \rightarrow P_2(\mathbb{R})$ $f(p(x)) = p(x+1)$

j) $f: P_2(\mathbb{R}) \rightarrow P_1(\mathbb{R})$ $f(p(x)) = p(x+1) - p(x)$

2) En \mathbb{R}^3 se consideran $S = L\left\{\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right\}$ y $T = L\left\{\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right\}$

a) Expresar $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$ como suma de un vector $\vec{x}_s \in S$ y otro $\vec{x}_t \in T$.

b) Dada la aplicación $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definida como $f(\vec{x}) = \vec{x}_s$, demostrar que es lineal.

Matriz de una aplicación lineal3) Sea V espacio vectorial de dimensión 2, $B = \{e_1, e_2\}$ base de V y f y g aplicaciones lineales de V en V definidas por las

ecuaciones: $\begin{cases} f(e_1) = -3e_1 + e_2 \\ f(e_2) = e_1 - e_2 \end{cases} \quad \begin{cases} g(e_1) = e_1 + e_2 \\ g(e_2) = e_1 \end{cases}$

Encontrar las ecuaciones matriciales que definen a las aplicaciones lineales $f, g, f \circ g, g \circ f, 2f^2 - 3g^2$ respecto de B .

4) Encontrar la matriz, respecto de las bases usuales en los correspondientes espacios vectoriales, de las siguientes aplicaciones lineales.

a) $f: M_{2 \times 2}(\mathbb{R}) \rightarrow M_{2 \times 1}(\mathbb{R})$ tal que $f(A) = A \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$

b) $g: M_{2 \times 2}(\mathbb{R}) \rightarrow M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ tal que $g(A) = A \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}^a$

c) $h: P_3(\mathbb{R}) \rightarrow P_3(\mathbb{R})$ tal que $h(p(x)) = p(x+1)$

5) a) Sea $f: \mathbb{R}^4 \rightarrow M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ definida por la expresión $f(a, b, c, d) = \begin{pmatrix} a & a+b \\ c-d & a-b \end{pmatrix}$. Obtener la matriz, respecto de las

bases canónicas (o usuales), de la aplicación lineal f . Obtener los subespacios imagen de f ($\text{im} f$) y núcleo de f ($\text{ker} f$).b) Sea $f: P_3(\mathbb{R}) \rightarrow P_3(\mathbb{R})$ tal que $f(p(x)) = p(x+1) - p(x)$. Obtener la matriz, respecto de las bases usuales, de la aplicación lineal f . Obtener $\text{ker}(f)$ e $\text{im}(f)$.

6) Sea f la aplicación lineal $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ cuya matriz respecto de la base canónica es: $\begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 3 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$. Encontrar una base y

las ecuaciones paramétricas e implícitas de los subespacios $\text{im} f$ y $\text{ker} f$.

7) Sea la aplicación lineal $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$ de ecuaciones:

$$\begin{cases} y_1 = x_1 & + 2x_3 \\ y_2 = -x_1 - x_2 - x_3 \\ y_3 = & 2x_2 - 3x_3 \\ y_4 = x_1 & - x_3 \end{cases}$$

a) Hallar las ecuaciones paramétricas e implícitas de $\ker f$ e $\text{im} f$.

b) Si $T = L \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}$, calcular las ecuaciones paramétricas e implícitas de $f^{-1}(T)$.

Monomorfismos, Epimorfismos e Isomorfismos

8) Sea $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ dada por $f(a, b, c) = \begin{pmatrix} b + 2a \\ a - c \\ 2(c - a) \end{pmatrix}$

- a) Calcular la matriz de la aplicación f con respecto a la base canónica de \mathbb{R}^3
 b) Calcular las ecuaciones implícitas de $\ker f$ y las paramétricas de $\text{im} f$, especificando una base de cada subespacio.
 c) Razonar si f es isomorfismo.

d) Calcular $f^{-1} \left(L \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\} \right)$

9) Sea $f: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ la aplicación lineal definida por la expresión $f(a, b, c, d) = \begin{pmatrix} c - d \\ b \\ a + b \end{pmatrix}$.

- a) Calcular la matriz de la aplicación con respecto a las bases canónicas.
 b) Calcular las ecuaciones implícitas de $\ker f$. Obtener una base de $\ker f$ y otra de $\text{im} f$.
 c) Razonar si es monomorfismo, epimorfismo o isomorfismo.

10) Sea $f_k: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ la aplicación lineal cuya matriz respecto de la base canónica es $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & k & 0 \\ 2 & -1 & 1 \end{pmatrix}$, con $k \in \mathbb{R}$.

a) ¿Para qué valores reales de k es f_k isomorfismo?

b) Hallar $f_1^{-1}(S)$ donde $S = L \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -3 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$.

Existencia y Unicidad de aplicaciones lineales

11) Averiguar si $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ es un homomorfismo y en caso afirmativo, analizar si es monomorfismo, epimorfismo o isomorfismo, en los siguientes casos: a) $f(1, -1, 0) = (2, 1), f(0, -1, 2) = (1, 1), f(3, 0, 1) = (0, 3)$

b) $f(1, -1, 0) = (2, 1), f(0, -1, 2) = (1, 1), f(1, -2, 2) = (-1, 4), f(3, 0, 1) = (0, 3)$

12) Definir una aplicación lineal $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ tal que $\ker f = L \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$ e $\text{im} f = L \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ ¿Es f única?

13) Obtener un homomorfismo $f: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ tal que $\ker f = L \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$ e $\text{im} f = L \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$ ¿Es f única?

14) Hallar una aplicación lineal $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ tal que $\ker f = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 / x + z = 0 \right\}$, $f(1, 0, 0)$ es proporcional a $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ y f

$\circ f = f$. ¿Es f única?

Ejercicios diversos

15) Dadas las aplicaciones lineales $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ y $g: M_{2 \times 2}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}^4$ definidas por:

$$f(x, y, z) = \begin{pmatrix} x-y & y \\ y & y-z \end{pmatrix} \quad g \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} = (0, a_{11}, a_{12} + a_{21}, a_{22})$$

- Hallar las matrices asociadas a f y a g respecto de las bases usuales.
- Hallar los núcleos e imágenes de f y g .
- Hallar la matriz de la composición $g \circ f$, su núcleo y su imagen.

16) Estudiar si existen homomorfismos tales que:

- $f: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definida sobre $B = \{p_1 = (1, 0, 1, 2), p_2 = (1, 1, 0, 0), p_3 = (1, 0, 0, 1), p_4 = (0, 1, 0, -1)\}$ como $f(p_1) = (-1, 1, 0)$, $f(p_2) = (1, 0, 3)$, $f(p_3) = (0, 0, 1)$, $f(p_4) = (1, 0, 0)$.
- $g: V \rightarrow \mathbb{R}^3$ donde $V = L\{p_1, p_2, p_3\}$, definida como $g(p_1) = (-3, 2, 0)$; $g(p_2) = (-1, 0, 1)$; $g(p_3) = (1, 1, 0)$.
- $g': \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ tal que $g'(p_i) = g(p_i)$, $i = 1, 2, 3$ y $\ker g' = L\{(1, 1, 1, 0)\}$

17) Sea $f: M_{2 \times 2}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}^3$ la aplicación lineal definida por $f \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = (0, a+b, a+d)$. Se pide:

- Matriz de f respecto de las bases usuales en ambos espacios.
- Base de $\text{im} f$ y un suplementario de $\text{im} f$ en \mathbb{R}^3 .
- Base de $S = \ker f$. Hallar un subespacio T suplementario de S en $M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$. Escribir $\begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 6 & 8 \end{pmatrix}$ como suma de un vector de S y otro de T .
- Comprobar que $M_1 = \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 0 & -2 \end{pmatrix}$ y $M_2 = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$ forman una base de S y hallar las coordenadas de la matriz $M_3 = \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 3 & -2 \end{pmatrix}$ respecto de dicha base.
- Ampliar la base $\{M_1, M_2\}$ a una base de $M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ de forma que las dos primeras coordenadas de M_1 , M_2 y M_3 en dicha base sean nulas.
- Hallar $f^{-1}(L\{(0, 3, 4)\})$.

Cambio de base

18) Calcular las matrices de cambio de base de B_1 a B_2 para las siguientes bases:

- $B_1 = \left\{ e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}, e_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$, $B_2 = \left\{ u_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, u_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$.
- $B_1 = \{e_1 = (1, 0, 0), e_2 = (0, 1, 0), e_3 = (0, 0, 1)\}$; $B_2 = \{u_1 = (2, 3, 4), u_2 = (1, 2, 6), u_3 = (1, 3, 5)\}$
- $B_1 = \{e_1 = (2, 1), e_2 = (5, 3)\}$; $B_2 = \{u_1 = (1, -1), u_2 = (1, 1)\}$
- $B_1 = \{e_1, e_2, e_3\}$ y $B_2 = \{e'_1, e'_2, e'_3\}$ tal que $e'_1 = 2e_1 - e_2 - e_3$, $e'_2 = -e_2$, $e'_3 = 2e_2 + e_3$

19) En \mathbb{R}^3 , dadas las bases $B = \{(1, -1, 3), (0, 1, -1), (0, 3, -2)\}$ y $B' = \{(1, -2, 3), (1, -1, 1), (2, 4, 7)\}$ calcular las ecuaciones del cambio de base de B' a B .

Matrices asociadas a una misma aplicación lineal

20) Sea $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ la aplicación lineal que cumple:

$$f(1, 1, 1) = (1, 1, 0); f(-1, 1, 1) = (0, 0, 1); f(-1, -2, 1) = (0, 0, 0).$$

- Obtener la matriz de f respecto de la base canónica.
- Obtener la matriz de f respecto de la base $B = \{(1, 1, 1), (-1, 1, 1), (-1, -2, 1)\}$

21) Sea $f: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ un endomorfismo del que se sabe que

$$f(1, 1, 0, 0) = (0, 1, 0, -1), f(1, 0, 1, 0) = (1, 1, 1, 0), \ker f = \text{im} f$$

Determinar la matriz asociada a f en la base canónica de \mathbb{R}^4

22) Sea $B = \{e_1, e_2, e_3\}$ la base canónica de \mathbb{R}^3 y $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definida por:

$$f(e_1) + f(e_2) = ae_1 + (a+1)e_2 + e_3 \quad f(e_1) + f(e_3) = -e_1 + ae_2 + 2e_3 \quad f(e_3) = -e_1 + e_3$$

- Hallar la matriz de f respecto de B y calcular para qué valores reales del parámetro a f es biyectiva.

- b) Para $a = 2$ se considera la base $B' = \{u_1 = e_1 - e_2, u_2 = e_3, u_3 = 2e_2 + e_3\}$. Hallar la matriz de f respecto de B' .
 c) Para $a = 1$ hallar $f^{-1}(\{(-2, -2, 0)\})$. Dado el s.v. $W = L\{(1, 1, 0), (2, 0, 1)\}$ razonar si W y $\ker f$ son suplenetarios y si $\ker f$ e $\operatorname{im} f$ son suplementarios.

23) Sean $U = L\{(1, 1, 1, 0), (0, 1, 1, 1), (1, 0, 0, 1)\}$, $V = L\{(0, 0, 0, 1), (-1, 1, -1, 0)\}$ y $f: U \rightarrow V$ definida por:
 $f(1, 1, 1, 0) = (0, 0, 0, 1)$, $f(0, 1, 1, 1) = (-1, 1, -1, 1)$, $f(1, 0, 0, 1) = (0, 0, 0, 0)$.

- a) Obtener bases de U y V de forma que al colocar los vectores de dichas bases como filas de una matriz, se obtenga una forma echelon-fila.
 b) Dar la matriz de f respecto de las bases obtenidas en el apartado a).

24) Sea $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ la aplicación lineal que verifica

$f(0, 0, -1) = (2, -5, -3)$ y $f(s) = 3s \quad \forall s \in S = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / x + z = 0\}$. Hallar la matriz de f respecto de la base canónica de \mathbb{R}^3 y $f^{-1}(r)$ siendo r la recta de ecuaciones
$$r \equiv \begin{cases} 2x + 4y + 3z = 0 \\ x + 2y + z = 0 \end{cases}$$

25) Sea la aplicación $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$ definida por la matriz: $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & -1 \end{pmatrix}$

y sean $U = L(B_1 = \{(1, 1, 1), (1, 1, 0)\})$ subespacio vectorial de \mathbb{R}^3 y $V = L(B_2 = \{(1, 0, 0, -1), (1, 1, 1, -1), (2, 0, -1, 1)\})$ subespacio vectorial de \mathbb{R}^4 . Obtener la matriz de la aplicación $f: U \rightarrow V$ respecto de las bases B_1 y B_2 .

26) Sea $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ la aplicación lineal que verifica que

- $\dim \operatorname{im} f = 1$
- las ecuaciones del $\ker f$ respecto de la base $B' = \{u_1 = (1, 0, 0), u_2 = (1, 1, 0), u_3 = (1, 1, 1)\}$ son $x + y = 0$
- existe un vector no nulo $v = (b, 0, 0)$ verificando que $f(v) = f^2(v) = u_1 + u_2 + u_3$.
Hallar las ecuaciones de f respecto de la base canónica.

27) Sean $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ una aplicación lineal, $B_c = \{e_1, e_2, e_3\}$ la base canónica de \mathbb{R}^3 y $B' = \{u_1, u_2, u_3\}$ la base de \mathbb{R}^3 tal que $u_1 = 2e_1 - e_2$; $u_2 = -e_1 + 2e_2$; $u_3 = e_1 + e_2 + 2e_3$.
Sabiendo que $\dim \ker f = 2$, $e_1 - e_2 \in \operatorname{im} f$, $f^2 = f$ y que la matriz de f respecto de B_c coincide con la matriz de f respecto de B'

- a) Hallar la matriz de f respecto de B_c .
 b) Obtener las ecuaciones implícitas de $\ker f$ e $\operatorname{im} f$.

28) Sean $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}$; $B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$; $C = \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$; $D = \begin{pmatrix} 5 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$, $S = L\{A, B, C\}$ y $g: S \rightarrow \mathbb{R}^3$ tal que $g(A) = (0, 1, 0)$, $g(B) = (1, 0, 1)$, $g(C) = (1, 1, 1)$.

- a) Calcular bases de $\operatorname{im} g$ y $\ker g$. Calcular las ecuaciones de g respecto de las bases $B_1 = \{A, B, C\}$ y $B_c^{\mathbb{R}^3}$ y respecto de las bases $B_3 = \{A, B, E = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}\}$ y $B' = \{(0, 1, 0), (1, 0, 1), (1, 0, 0)\}$
 b) Estudiar si existe algún homomorfismo $f: S \rightarrow \mathbb{R}^3$ tal que $f(A) = (0, 1, 0)$, $f(B) = (1, 0, 1)$, $f(C) = (1, 1, 1)$, $f(D) = (0, 1, 2)$.

DIAGONALIZACIÓN

1) Para los siguientes endomorfismos de \mathbb{R}^2 , hallar los subespacios propios y estudiar qué representan éstos geoméricamente:

a) $f(x,y) = (x, 2y)$

b) $g(x,y) = (x + y, 0)$

c) $h(x,y) = (2x - y, x - 2y)$

d) $A = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}$

2) Determinar los autovalores y subespacios propios de los siguientes endomorfismos de \mathbb{R}^3 :

a) $f(x, y, z) = (x, z, -y)$

b) $f(x, y, z) = (x - y + 3z, 2y - 3z, -z)$

c) $f(x, y, z) = (x - y + 3z, y - 3z, -z)$

d) $f(x, y, z) = (x - y + z, 2y - z, z)$

3) Sea $f: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$ definido por $f(a,b,c,d) = (a+b+c+d, b+2c+3d, c+3d, d)$. Calcular sus autovalores y sus subespacios propios.

4) Estudiar la diagonalización de los endomorfismos:

a) $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definido por $f(x, y, z) = (x, -z, -y)$.

b) $f: M_{2 \times 2}(\mathbb{R}) \rightarrow M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ definido por $f(A) = A^t$.

c) $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definido por $f(x, y, z) = (-z, 0, x)$.

5) Calcular la matriz diagonal D y la matriz P del cambio de base tales que $D = P^{-1} A P$, siendo

a) $A = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 3 \\ 0 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

b) $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$

6) Sea f el endomorfismo de \mathbb{R}^3 de ecuaciones:
$$\begin{cases} y_1 = 2x_1 + x_2 - x_3 \\ y_2 = -x_1 - x_2 \\ y_3 = -x_1 + x_2 + 2x_3 \end{cases}$$

Averiguar si f es diagonalizable y, en caso afirmativo, obtener su forma diagonal y la matriz de cambio de base.

7) Si $B_c = \{e_1, e_2, e_3\}$ es la base canónica de \mathbb{R}^3 , estudiar si es diagonalizable el endomorfismo de \mathbb{R}^3 definido por las ecuaciones $f(e_1 - e_2) = (-3, -2, 1)$; $f(e_1 + e_3) = (-3, -3, 0)$; $f(3e_2 - 3e_3) = (4, 3, 1)$,

8) Determinar, según los valores del parámetro real a , cuándo los endomorfismos siguientes son diagonalizables y obtener la forma diagonal en los casos que sea posible.

a) $f(x, y, z) = (x - 2y - (2 + a)z, y + az, z)$

b) $f(x, y, z) = (x + a(x - y + z), (a + 2)x - ay + (a - 1)z, 2x - y)$

c) $f(x, y, z, t) = (x, 2x, x, x + ay)$

d) $f(x, y, z) = (ax + by, -y, z)$

9) Diagonalizar el endomorfismo definido en \mathbb{R}^4 como $f(a,b,c,d) = (d,c,b,a)$

10) Sea $f: M_{2 \times 2}(\mathbb{R}) \rightarrow M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ la aplicación lineal definida por $f(A) = AF - FA$ siendo $F = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$.

a) Calcular el polinomio característico y el espectro de f .

b) La base de autovectores, si existe, respecto de la que la matriz de f es diagonal.

11) Sea $B_c = \{e_1, e_2, e_3\}$ la base canónica de \mathbb{R}^3 y f un endomorfismo de \mathbb{R}^3 del que se sabe que

- $u_1 = e_1 - e_3$ es un autovector

- $f(2e_1 + e_2 + 2e_3) = 3e_1 + 6e_2 + 3e_3$

- $f(2e_1 - e_2) = -e_1 + e_3$

- la suma de los autovalores de f es 2.

a) Calcular las ecuaciones de f respecto de la base B_c .

b) Hallar una base de \mathbb{R}^3 , formada por autovectores de f respecto de la que su matriz es diagonal.

12) Dada la matriz $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ -2 & 1 & 3 \end{pmatrix}$ calcular A^n , $n \in \mathbb{N}$.

13) Sabiendo que el endomorfismo $f: \mathfrak{R}^2 \rightarrow \mathfrak{R}^2$ es diagonalizable, que los vectores $(1, 2)$ y $(3, 1)$ son vectores propios y que $f(5, -5) = (2, -1)$, hallar los autovalores de f y la matriz de f en la base canónica.

14) Sea f el endomorfismo de \mathfrak{R}^3 con espectro $\sigma(f) = \{1, 2, -1\}$ y que tiene por vectores propios correspondientes a dichos autovalores: $(1, 1, 1)$, $(0, 1, 2)$, $(1, 2, 1)$. Obtener la matriz asociada a f respecto de la base canónica de \mathfrak{R}^3 .

15) Sea f el endomorfismo de \mathfrak{R}^4 dado por la matriz: $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ y sea $L_1 = L\{(1, 0, -2, -1)\}$.

a) Comprobar que $f(L_1) \subset L_1$.

b) Calcular L_2 , subespacio de \mathfrak{R}^4 , tal que $f(L_2) = L_2$ y $L_1 \subset L_2$, siendo estricto el contenido.